

白谷集落「集落営農ビジョン」

作成日：平成23年 8月 1日

修正日：平成 年 月 日

市町村名	日南町	組織名	白谷作業所
1 地区の範囲 日野郡日南町白谷地区			
2 地区の概要			
水田面積	12.2ha		
主な水田栽培作物	水稲、そば等		
農家数	20戸		
認定農業者数	1経営体		
地域水田農業ビジョンの担い手数	1経営体		
3 組織化の目標（設立時期の目標は、事業実施年度内とする。） ・ 設立時期（規約等の制定日）【平成12年4月1日】			
	組織形態（該当形態に○）	加入農家数	
【現状】事業開始年度 （22年度実績）	・ 未組織 ・ <u>作業受託型</u> ・ 共同利用型 ・ 協業経営型	7戸	
【目標】事業開始翌年度 （23年度）	・ 共同利用型 ・ 協業経営型 ・ <u>作業受託型</u>	14戸	
注1) 集積率の目標値を現状より高い数値に設定することが困難な場合、構成農家数の増でも可。			
4 集積率（機械の共同利用と作業受託）の目標			
項目	【現状】	【目標】	
集積面積 A	8.0ha	9.1ha	
対象水田面積 B	10.5ha	10.8ha	
集積率 A/B	76.0%	84.4%	
注1) 集積率の目標は、50%が採択要件。 2) 集積率の目標は、原則として現状よりも高い数値を設定すること。 3) 集積面積の詳細は、別表「集積目標（実績）一覧」により作成。			

I 集落営農に対する基本方針(自由に記載)

【集落農業の現状と課題及び課題を解決するための対応方針】

1 担い手の明確化及び水田利用集積目標

白谷集落では昭和54年基盤整備事業終了後、平成12年に「白谷作業所」を設立し、役員・オペレーターを中心に水田農業の耕耘、田植え、乾燥調整の作業受託を行ってきた。刈り取りは作業所が作業を取りまとめて担い手に作業を集積し、所有するコンバインで他集落の作業受託を行うなど地域においても重要な役割を担っている。

近年、集落において農業従事者の年齢が60～70歳代となり、高齢化問題は直視せざるを得ない状況になった。そこで今後は「白谷作業所」が集落の水田農業の担い手となって、耕耘作業から刈り取り、乾燥調整作業までの水稲農作業の一貫した作業受託を行って農家を支援して行く。

また、耕作放棄地対策として、利用権設定により後継者がある農家や隣接した農地がある農家への農地利用集積に取り組み、他集落の作業依頼も引き続き対応しながら集落営農組織として地域の維持発展を図ることを目標とする。

2 水田作付計画、生産調整の方針・具体策

水稲の品種はヒトメボレ、コシヒカリ、ヒメノモチの3種類を作付けしており現状の品種を維持して作付ける。

作付け場所については、圃場ごとにバラバラに品種が作付けされているので、品種ごとにブロック化して作付け、田植え、防除、刈り取り等の効率化を図ることを目標とする。生産調整は、主にそばを作付けて水田機能の維持を図る。

3 農業用機械施設の効率利用

「白谷作業所」が現在保有している機械は、トラクター2台、田植機1台、コンバイン1台、及び乾燥機7台で、作業受託に取り組んできた。

今後、トラクター及び田植機は、個人所有機械を利用しながら現有機械と作業を維持し、個人所有機械の更新は行わず作業所保有機械を強化して行く。また、乾燥機は現有機械で作業受託を継続して行く。

これまで刈り取り作業を請け負ってきた担い手が、自営している山林作業の増加で刈り取り作業の労力確保と機械更新の問題から作業受託を維持できない状況になった。作業所が保有するコンバイン1台は他集落の作業受託13haを行っているため、集落内の8haをさらに受託することは困難となっている。また、オペレーターも高齢化しており、操作しやすく、高性能で安全性の高いコンバインを新たに1台導入し、作業受託体制を整える必要がある。

作業所が高性能コンバインを導入することにより、耕耘から一貫した作業受託体制が整い、今まで以上に安定した作業を効率よく行うことで、地域農業の維持発展を図っていく。

4 世代交代、組織の後継者育成に関する方針

現在オペレーター4名で農業用機械施設を運営しているが専業農家はいない。しかし、集落には後継者(3名)やじターン者(1名)があり、これら組合員を農業用機械施設の技術習得のみならず、集落営農組織の運営にも参画させながら後継者育成を行い、安定的に運営できる体制を図っていく。

5 経営多角化の方針・具体策【経営多角化支援メニューを実施する組織においては必ず記入】

Ⅱ 農業用機械施設の整備方針

1 機械施設の整備計画

機械施設名	規格能力	台数等	金額（円）	導入予定年月	本事業による 導入機械に○
コンバイン	4条刈	1台	6,988,000円	平成23年9月	